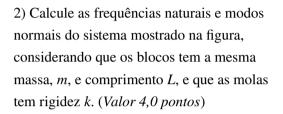
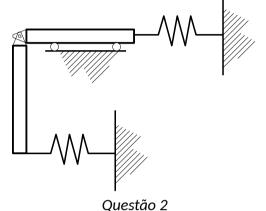
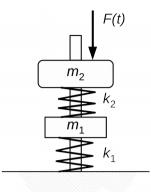
1) Na figura, as massas 1 e 2 são iguais a 1 e 2 kg, respectivamente, e as molas 1 e 2 tem rigidez iguais 1000 N/m e 1800 N/m. As massas deslizam sem atrito sobre a haste central, que serve apenas para restringir o movimento na direção vertical. A força F(t) é harmônica com amplitude igual a 50 N. Calcule a frequência da força de excitação para que a amplitude de vibração da massa 2 seja nula, e calcule a amplitude de vibração da massa 1 neste caso.

Quais são as frequências naturais do sistema? (Valor 4,0 pontos).







Questão 1

3) Diga quais seriam os métodos mais apropriados para resolver os seguintes problemas de vibração mecânica, todos com

um grau de liberdade: a) um problema linear com um carregamento periódico e não harmônico; b) um problema não linear com carregamento harmônico; c) um problema linear cujo carregamento seja impulsivo; um problema cujo carregamento seja determinado experimentalmente apenas, isto é, através da amostragem em tempos regulares de uma força arbitrária. (Valor 2.0 pontos)

Formulas:

$$\begin{array}{c} \boxed{ \omega = 2\pi \, f } \boxed{ f = \frac{1}{\tau} } \boxed{ T = \frac{1}{2} m \, \dot{x}^2, \quad T = \frac{1}{2} J_0 \, \dot{\theta}^2, \quad U = \frac{1}{2} \kappa \, x^2, \quad U = \frac{1}{2} F \, x } \boxed{ \delta_{st} = \frac{F_0}{k} } \boxed{ \delta = 2\pi \, \zeta } \boxed{ x(t) = A \cos(\omega_n t - \phi) } \\ A = \sqrt{x_0^2 + \left(\frac{\dot{x}_0}{\omega_n} \right)^2} \boxed{ \phi = \arctan \left(\frac{\dot{x}_0}{x_0 \omega_n} \right) \boxed{ \omega = \sqrt{\frac{k}{m}} } \boxed{ r = \frac{\omega}{\omega_n} } \boxed{ \zeta = \frac{c}{c_c} } \boxed{ c_c = 2 m \omega_n } \boxed{ J_0 = \frac{1}{2} m \, R^2 } \boxed{ \delta = \ln \frac{x_1}{x_2} } \boxed{ \delta = \frac{1}{n} \ln \frac{x_1}{x_{n+1}} } \\ A = \frac{\Delta W = \pi \omega \, c \, X^2}{\Delta W = \pi h \, X^2} \boxed{ \beta = \frac{h}{k} } \boxed{ \delta = \pi \beta } \\ X = H(i\omega) \delta_{st} \boxed{ H(i\omega) = \frac{1}{1 - r^2 + 2 \, \zeta \, r \, i } } \boxed{ T_d = \frac{X}{Y} = \left(\frac{1 + (2 \, \zeta \, r)^2}{(1 - r^2)^2 + (2 \, \zeta \, r)^2} \right)^{\frac{1}{2}} \boxed{ X_m = X_{m-1} - \frac{4\mu \, N}{k} } \\ Z_{rs}(i\omega) = -\omega^2 m_{rs} + i \, \omega \, c_{rs} + k_{rs} \boxed{ \mathbf{Z}(i\omega) \, \mathbf{X} = \mathbf{F_0} } \boxed{ \mathbf{X} = \mathbf{Z}(i\omega)^{-1} \, \mathbf{F_0} } \boxed{ \mathbf{Z}(i\omega) = \left[\frac{Z_{11}(i\omega)}{Z_{12}(i\omega)} \, Z_{22}(i\omega) \right] } \\ \boxed{ \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}^{-1} = \frac{1}{ad - bc} \begin{bmatrix} d & -b \\ -c & a \end{bmatrix} } \boxed{ \phi_f = \arctan \left(\frac{2 \, \zeta \, f \, r}{1 - j^2 \, r^2} \right) } \boxed{ x(t) = \frac{1}{m \omega_d} \int_0^t F(\tau) e^{-\zeta \omega_s(t-\tau)} \sin \omega_d(t-\tau) \ d\tau } \\ \hline x_p(t) = \frac{a_0}{2k} + \sum_{j=1}^\infty \frac{a_j / k}{\sqrt{(1 - j^2 \, r^2)^2 + (2 \, \zeta \, j \, r)^2}} \cos(j\omega t - \phi_j) + \sum_{j=1}^\infty \frac{b / k}{\sqrt{(1 - j^2 \, r^2)^2 + (2 \, \zeta \, j \, r)^2}} \sin(j\omega t - \phi_j) } \\ \hline \end{array}$$